

Zespół (6)

O autorze (7)

O recenzentach (9)

Wstęp (11)

- O czym jest ta książka? (11)
- Czego będziesz potrzebować? (12)
- Dla kogo jest ta książka? (12)
- Konwencje (12)
- Opinie czytelników (13)
- Pobieranie kolorowych wersji rysunków (13)

Rozdział 1. Czym jest multikopter? (15)

- Jak latają multikoptery? (17)
- Kontrolowanie odchylenia multikoptera (17)
- Siła nośna multikoptera (17)
- Jak porusza się multikopter? (19)
- Z czego składa się multikopter? (20)
 - o Płatowiec (20)
 - o Silniki i śmigła (20)
 - o Elektroniczna kontrola prędkości (22)
 - o System sterowania (mózg) (23)
 - o Gimbal do kamery i nadajniki (25)
 - o Systemy radiowe (26)
- Podsumowanie (26)

Rozdział 2. Zakup gotowego systemu (27)

- Dlaczego zdecydować się na zakup gotowego systemu? (27)
- Jeśli już ktoś sprzedaje multikopter, to chyba działający, prawda? (28)
- Gdzie szukać recenzji i porad, którym można zaufać? (29)
 - o Społeczności internetowe - relacje nowych użytkowników (30)
- Czego możesz oczekiwać uwzględniając swój budżet? (32)
 - o Formułowanie realistycznych oczekiwań (33)
- Producenci, którym można zaufać (33)
 - o Filmowanie kamerą GoPro (34)
 - o Większe kamery (35)
- Podsumowanie (36)

Rozdział 3. Wybór podzespołów (37)

- Jaki rodzaj drona powinieneś zbudować? (37)
 - o Ile powinien mieć wirników? (38)
 - o Redundancja a stabilność (38)
 - o Niezbędne obliczenia (39)
- Wybór płatowca (39)
 - o Włókno węglowe a aluminium (40)
 - o Wybór śmigieł (42)
 - o Wybór silnika (43)

- o Wybór modułu ESC (46)
 - o Zasilanie multikoptera - akumulator (48)
 - o Dostrajanie specyfikacji w celu uzyskania lepszych wyników (49)
- Gimble do kamery (51)
- Mózg multikoptera - system sterowania (53)
 - o Rodzaje czujników systemów sterowania multikopterem (54)
 - o Procesor (58)
 - o Ostateczny wybór systemu sterowania (58)
- Interfejs użytkownika (60)
- Ostateczna lista podzespołów i ich koszt (61)
- Podsumowanie (62)

Rozdział 4. Montaż drona (63)

- Składanie płatowca (63)
- Podłączanie podzespołów (64)
 - o Podłączanie silników bezszczotkowych (65)
 - o Co to jest magistrala CAN? (66)
 - o Rozmieszczenie czujników (66)
- Programowanie systemu sterowania oraz radia (68)
 - o Aktualizuj! (68)
 - o Poznawanie oprogramowania systemu WooKong (68)
- Podsumowanie (74)

Rozdział 5. Pilotowanie multikoptera (75)

- Zdobądź symulator! (75)
 - o Myślenie w trzech wymiarach (76)
- Bezpieczeństwo (77)
 - o Gdzie latać? (77)
 - o Kiedy latać? (77)
 - o Jak latać? (78)
- Przedstartowa lista kontrolna (78)
- Dziewicze loty Twojego multikoptera (79)
 - o Kalibracja akumulatorów (79)
 - o Uzbieranie i latanie multikopterem (80)
 - o Uwaga na strugi zaśmigłowe (83)
 - o Nie śpiesz się (83)
- Podsumowanie (84)

Rozdział 6. Wyposażenie do lotów z widokiem z perspektywy pierwszej osoby (85)

- Składniki systemu FPV (85)
 - o Kamera (86)
 - o Prezentacja danych na ekranie (OSD) (87)
 - o Nadajnik i odbiornik (88)
 - o Wyświetlacze wideo (89)
- Kilka wskazówek ogólnych (89)
 - o Reguły dotyczące latania (89)
- Podsumowanie (92)

Rozdział 7. Techniki latania z kamerą (93)

- Ruchy kamery (93)
 - o Ujęcia z kranu (94)
 - o Ujęcia z wózka (94)
 - o Przeloty (96)
 - o Ujęcia z orbity (96)
 - o Orbita 360-stopniowa (97)
- Loty we wnętrzach (98)
- Lot autonomiczny (100)
- Podsumowanie (101)

Rozdział 8. Postprocessing (103)

- Cięcie materiału filmowego na fragmenty (103)
- Korzystanie z funkcji Warp Stabilizer (104)
- Podsumowanie (107)

Skorowidz (109)