

Spis treści	
Od Redaktora.....	5
VISION SYSTEM FOR 5-AXIS ROBOT EMBEDDED IN ROS PLATFORM.....	7
PRZYGOTOWANIE SYMULACJI MODELU DYNAMIKI ROBOTA GAŚNIENICOWEGO W PRZESTRZENI STANU.....	19
ZASTOSOWANIE PRZETWORNIKA HAPTYCZNEGO W SYSTEMIE ROBOTYCZNYM DO WSPOMAGANIA OPERACJI CHIRURGICZNYCH.....	33
MODAL ANALYSIS OF WINDSURFING COMPOSITE FINS AND STRUTS.....	43
UKŁAD STABILIZACJI TERMICZNEJ DLA ROBOTA MOBILNEGO PRACUJĄCEGO W WYSOKIEJ TEMPERATURZE.....	53
PERIDYNAMIC MODELING OF A SMART GAS FOIL BEARING..	61
COMPARISON OF PERFORMANCE OF 3 SETS OF GEARBOXES IN A SAMPLE MANIPULATOR.....	71